

# Tarea IX

Román Contreras

27 de mayo de 2018

## 0.1. Superficies cuadráticas y el teorema espectral para operadores autoadjuntos

Sea  $\beta = \{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3\}$  una base ortonormal y  $T$  una transformación lineal.

Recordemos que en clase definimos las *funciones coordenadas* asociadas a la base  $\beta$  como:

$$\begin{aligned} X : \text{Vect}_{\mathcal{O}} &\rightarrow \mathbb{R} \\ \vec{v} &\mapsto \langle v, \vec{w}_1 \rangle \\ Y : \text{Vect}_{\mathcal{O}} &\rightarrow \mathbb{R} \\ \vec{v} &\mapsto \langle v, \vec{w}_2 \rangle \\ Z : \text{Vect}_{\mathcal{O}} &\rightarrow \mathbb{R} \\ \vec{v} &\mapsto \langle v, \vec{w}_3 \rangle \end{aligned}$$

Es decir:

$$\begin{aligned} X(\vec{v}) &= \langle v, \vec{w}_1 \rangle \\ Y(\vec{v}) &= \langle v, \vec{w}_2 \rangle \\ Z(\vec{v}) &= \langle v, \vec{w}_3 \rangle \end{aligned}$$

Al igual que todas las funciones que toman valores reales, las funciones coordenadas pueden ser sumadas y multiplicadas, tanto unas con otras, como con números reales. En particular, expresiones como  $X^2 + XY$ , o  $XY - YZ$ , tienen sentido, y definen nuevas funciones que toman valores reales.

**Definición 0.1.** Una forma cuadrática  $Q$  (en tres variables) es una expresión de la forma:

$$aX^2 + bXY + cXZ + dY^2 + eYZ + fZ^2$$

Dicha expresión define una función de  $\text{Vect}_{\mathcal{O}}$  en  $\mathbb{R}$ . Usualmente no haremos distinción entre la expresión y la función que define. En ocasiones también escribiremos  $Q(\vec{v})$  para referirnos a  $(aX^2 + bXY + cXZ + dY^2 + eYZ + fZ^2)(\vec{v})$ .

En clase demostramos la siguiente proposición.

**Proposición 0.1.** Sea  $aX^2 + bXY + cXZ + dY^2 + eYZ + fZ^2$  una forma cuadrática. Entonces existe una transformación lineal  $T$ , que es autoadjunta, y tal que para todo vector  $\vec{v}$  se cumple que:

$$\langle \vec{v}, T(\vec{v}) \rangle = (aX^2 + bXY + cXZ + dY^2 + eYZ + fZ^2)(\vec{v})$$

Más aún, la matriz de la transformación  $T$  en la base  $\beta$  está dada por:

$$[T]_{\beta} = \begin{bmatrix} a & \frac{b}{2} & \frac{c}{2} \\ \frac{b}{2} & d & \frac{e}{2} \\ \frac{c}{2} & \frac{e}{2} & f \end{bmatrix}$$

Dada una transformación lineal y autoadjunta  $T$ , a la forma cuadrática que resulta de la expresión  $\langle \vec{v}, T(\vec{v}) \rangle$  le llamaremos la *forma cuadrática asociada a  $T$* .

**Definición 0.2.** Dada una forma cuadrática,  $Q = aX^2 + bXY + cXZ + dY^2 + eYZ + fZ^2$ , la superficie cuadrática asociada a la forma cuadrática es el conjunto de todos los puntos que tales que  $Q(\vec{v}) = 1$ , es decir:

$$\{\vec{v} \in \text{Vect}_{\mathcal{O}} \mid Q(\vec{v}) = 1\}$$

**Definición 0.3.** El plano coordenado  $P_{X=k}$  con  $k \in \mathbb{R}$  es el plano perpendicular a la recta generada por el vector  $\vec{w}_1$  y que interseca dicha recta en el punto  $k\vec{w}_1$ . Alternativamente lo podemos describir como el conjunto:

$$\begin{aligned} P_{X=k} &:= \{\vec{v} \mid \langle \vec{v}, \vec{w}_1 \rangle = k\} \\ &= \{k\vec{w}_1 + \lambda\vec{w}_2 + \mu\vec{w}_3 \mid \lambda, \mu \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

Es decir,  $P_{X=k}$  es el conjunto de todos los vectores cuya primera coordenada es  $c$ .

Análogamente podemos definir los planos  $P_{Y=k}$  y  $P_{Z=k}$ .

Por el teorema espectral, toda forma cuadrática es equivalente a una de la forma  $aX^2 + bY^2 + cZ^2$  en alguna base  $\beta$ , por lo que basta clasificar estas formas cuadráticas y sus superficies cuadráticas asociadas.

Existen tres casos diferentes:

## 0.2. El caso $a, b, c > 0$ :

Sea  $Q$  una forma cuadrática tal que  $Q(\vec{v}) = (aX^2 + bY^2 + cZ^2)(\vec{v})$ , es decir, su transformación adjunta asociada  $T$  tiene una matriz diagonal con valores propios  $a, b, c$ . Asumamos además que todos estos valores propios son positivos.

**Ejercicio 0.1.** Demuestra que existe una constante  $K > 0$  tal que la intersección de  $P_{Z=K}$  con la superficie cuadrática asociada a  $Q$  es un punto. Es decir, demuestra que existe un único vector  $\vec{v} = x\vec{w}_1 + y\vec{w}_2 + z\vec{w}_3$  que simultáneamente satisface  $\langle \vec{v}, \vec{w}_3 \rangle = K$  y que  $aX^2 + bY^2 + cZ^2 = 1$ .

**Ejercicio 0.2.** Sea  $k$  una constante, demuestra que la intersección de  $P_{Z=k}$  con la superficie cuadrática asociada a  $Q$  es:

1. Si  $|k| > K$ , entonces es vacía,
2. si  $|k| = K$ , entonces es un único punto,
3. si  $|k| < K$ , entonces es una elipse.

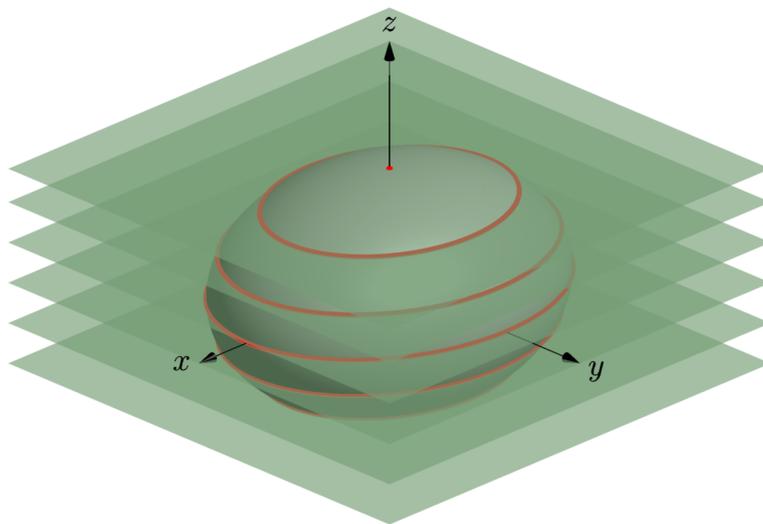


Figura 1: Planos  $P_{Z=k}$  para diferentes constantes  $k$ , y sus intersecciones con la superficie cuádrica dada por  $\frac{x^2}{5} + \frac{3y^2}{10} + \frac{z^2}{2} = 1$

### 0.3. El caso $a, b > 0$ pero $c < 0$ :

Sea  $Q$  una forma cuadrática tal que  $Q(\vec{v}) = (aX^2 + bY^2 + cZ^2)(\vec{v})$ , es decir, su transformación adjunta asociada  $T$  tiene una matriz diagonal con valores propios  $a, b, c$ . Asumamos además que  $a$  y  $b$  son positivos, pero  $c$  es negativo.

**Ejercicio 0.3.** Sea  $k$  una constante. Demuestra que la intersección de  $P_{Z=k}$  con la superficie cuádrica asociada a  $Q$  es una elipse para todo  $k$ . Demuestra además que todas estas elipses tienen la misma excentricidad y que la elipse de menor tamaño es la correspondiente a la constante  $k = 0$ .

**Ejercicio 0.4.** Demuestra que existe una constante  $K$  tal que la intersección de  $P_{Y=K}$  con la superficie cuádrica asociada a  $Q$  son dos rectas.

**Ejercicio 0.5.** Sea  $k$  una constante, demuestra que la intersección de  $P_{Y=k}$  con la superficie cuádrica asociada a  $Q$  es:

1. Si  $|k| > K$ , una hipérbola, que abre en la dirección del eje  $z$
2. si  $|k| = K$ , dos rectas
3. si  $|k| < K$ , una hipérbola, que abre en la dirección del eje  $y$ .

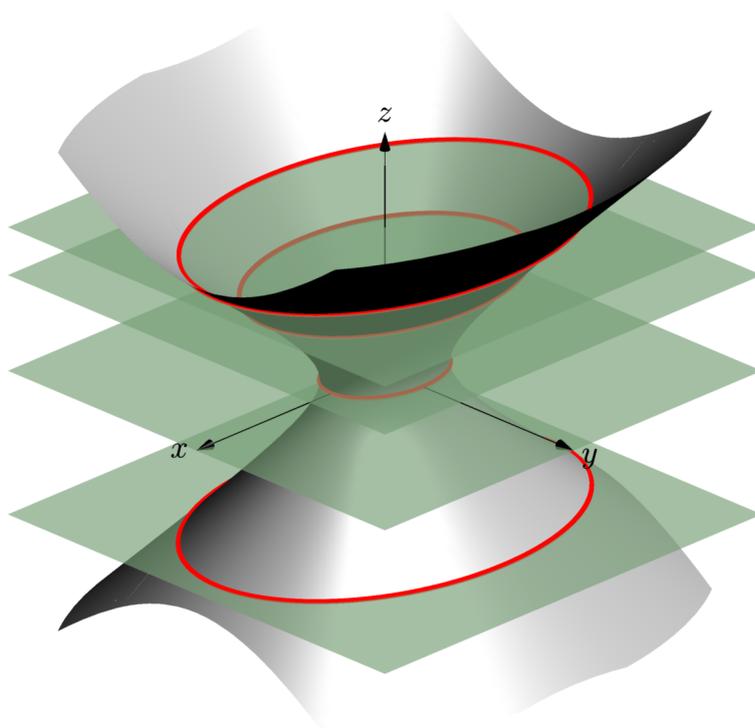


Figura 2: Planos  $P_{Z=k}$  para diferentes constantes  $k$ , y sus intersecciones con la superficie cuádrica dada por  $\frac{x^2}{5} + \frac{3y^2}{10} - \frac{z^2}{2} = 1$

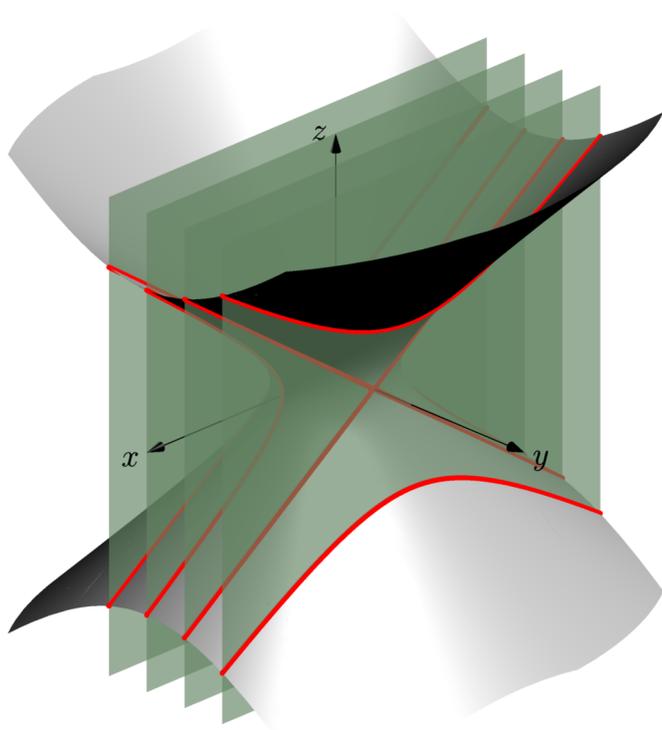


Figura 3: Planos  $P_{Y=k}$  para diferentes constantes  $k$ , y sus intersecciones con la superficie cuádrica dada por  $\frac{x^2}{5} + \frac{3y^2}{10} - \frac{z^2}{2} = 1$

#### 0.4. El caso $a > 0$ pero $b, c < 0$ :

Sea  $Q$  una forma cuadrática tal que  $Q(\vec{v}) = (aX^2 + bY^2 + cZ^2)(\vec{v})$ , es decir, su transformación adjunta asociada  $T$  tiene una matriz diagonal con valores propios  $a, b, c$ . Asumamos además que  $a$  es positivo, pero  $b$  y  $c$  son negativos.

**Ejercicio 0.6.** Sea  $k$  una constante. Demuestra que la intersección de  $P_{Z=k}$  con la superficie cuádrica asociada a  $Q$  es una hipérbola para todo  $k$ .

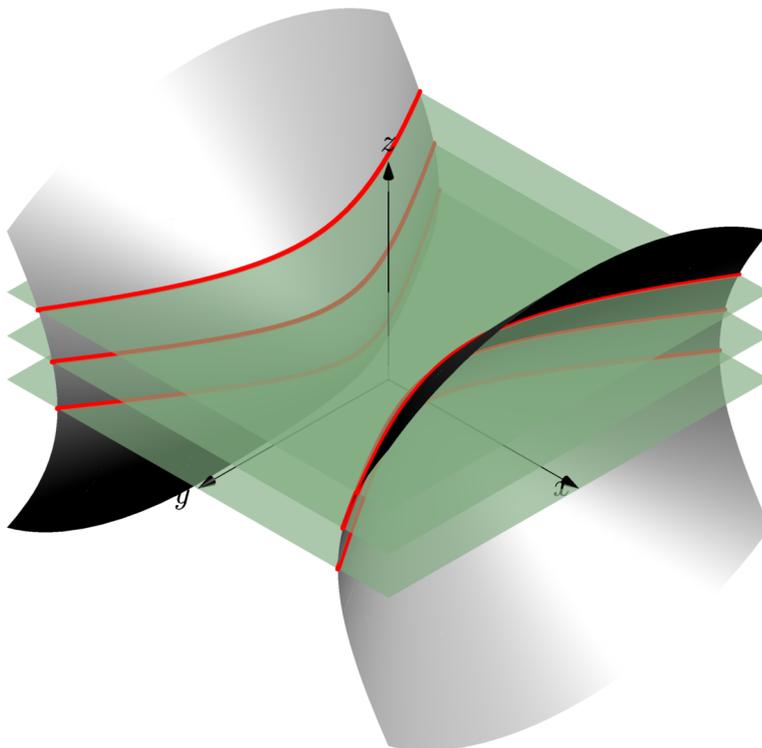


Figura 4: Planos  $P_{Z=k}$  para diferentes constantes  $k$ , y sus intersecciones con la superficie cuádrica dada por  $\frac{x^2}{5} - \frac{3y^2}{10} - \frac{z^2}{2} = 1$

**Ejercicio 0.7.** Demuestra que existe una constante  $K$  tal que la intersección de  $P_{X=K}$  con la superficie cuádrica asociada a  $Q$  es un punto.

**Ejercicio 0.8.** Sea  $k$  una constante, demuestra que la intersección de  $P_{X=k}$  con la superficie cuádrica asociada a  $Q$  es:

1. Si  $|k| > K$ , una elipse.
2. si  $|k| = K$ , un punto
3. si  $|k| < K$  vacía.

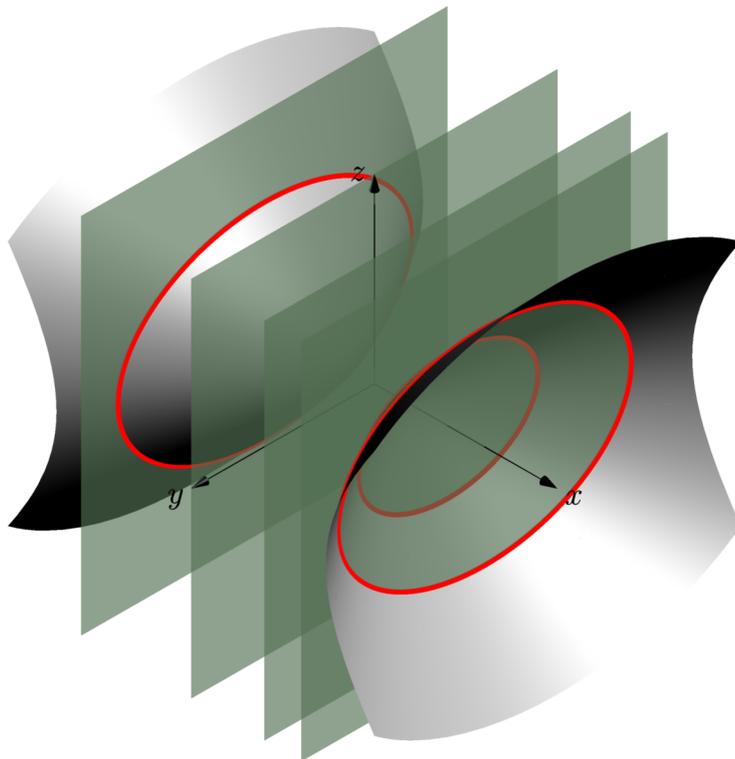


Figura 5: Planos  $P_{X=k}$  para diferentes constantes  $k$ , y sus intersecciones con la superficie cuádrica dada por  $\frac{x^2}{5} - \frac{3y^2}{10} - \frac{z^2}{2} = 1$