

# Tarea V

Román Contreras

6 de abril de 2018

## 1. Transformaciones

### 1.1. Propiedades de las transformaciones lineales

Recuerda que hemos estado utilizando las siguientes notaciones y convenciones:

Fijamos un punto en el espacio al que denotamos  $\mathcal{O}$  y al que llamamos el origen. Una vez que hemos fijado el origen, consideramos el conjunto de todos los vectores basados en  $\mathcal{O}$ , mismo que denotamos por

$$\text{Vect}_{\mathcal{O}}$$

y que denotamos los elementos de dicho conjunto por  $\vec{v}, \vec{w}, \dots$  etc.

**Definición 1.1.** Una transformación lineal es una función

$$T : \text{Vect}_{\mathcal{O}} \rightarrow \text{Vect}_{\mathcal{O}}$$

tal que para cualesquiera dos vectores  $\vec{v}, \vec{w}$  y cualquier número real  $\lambda \in \mathbb{R}$  se cumple que

$$T(\vec{v} + \lambda\vec{w}) = T(\vec{v}) + \lambda T(\vec{w})$$

**Ejercicio 1.1.** Demuestra que la función identidad  $Id$ , es decir, la función tal que  $Id(\vec{v}) = \vec{v}$  para todo vector  $\vec{v}$  es una función lineal.

Demuestra que si  $S$  y  $T$  son dos transformaciones lineales, entonces la transformación  $S \circ T$  es también una transformación lineal.

Demuestra que si  $T$  es una transformación lineal que además es una función biyectiva, entonces existe otra transformación lineal  $S$  tal que  $T \circ S = Id$  y  $S \circ T = Id$ .

**Ejercicio 1.2.** Sea  $T$  una transformación lineal. Demuestra que las siguientes dos afirmaciones son equivalentes:

1.  $T$  es una función inyectiva
2. El único vector  $\vec{v}$  que satisface que  $T(\vec{v}) = \vec{0}$  es el vector  $\vec{0}$
3. Si un conjunto  $\{\vec{v}, \vec{w}, \vec{z}\}$  es linealmente independiente, entonces  $\{T(\vec{v}), T(\vec{w}), T(\vec{z})\}$  también es linealmente independiente

## 1.2. Isometrías

**Definición 1.2.** Decimos que una transformación  $T$  (no necesariamente lineal) es una isometría si preserva la distancia entre cualquier par de puntos. Dicho de otro modo, dados cualesquiera dos puntos  $p$  y  $q$ , se cumple que:

$$d(p, q) = d(T(p), T(q))$$

Recuerda que en clase demostramos que toda isometría que fija al origen preserva el producto interior, es decir, si  $T$  es una isometría y  $T(\vec{0}) = \vec{0}$ , entonces, dados cualesquiera dos vectores  $\vec{v}$  y  $\vec{w}$  se cumple que:

$$\langle \vec{v}, \vec{w} \rangle = \langle T(\vec{v}), T(\vec{w}) \rangle$$

**Ejercicio 1.3.** Sea  $T$  una isometría que fija al origen y sea  $\beta = \{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3\}$  una base ortonormal. Demuestra que el conjunto  $\{T(\vec{w}_1), T(\vec{w}_2), T(\vec{w}_3)\}$  es también una base ortonormal.

**Ejercicio 1.4.** Demuestra que una isometría que fija al origen es necesariamente inyectiva.

**Ejercicio 1.5.** Demuestra que una isometría que fija al origen es necesariamente suprayectiva.

**Ejercicio 1.6.** Los dos ejercicios anteriores implican que si  $T$  es una isometría que fija al origen, entonces  $T$  es biyectiva. Además, sabemos que  $T$  es una transformación lineal, por lo que el ejercicio 1.1 implica que existe otra transformación lineal  $S$  tal que  $T \circ S = S \circ T = Id$ . ¿es cierto que la transformación  $S$  es también una isometría? Demuéstralo o da un contraejemplo.