

Tarea V

Román Contreras

6 de abril de 2018

1. Transformaciones

1.1. Propiedades de las transformaciones lineales

Recuerda que hemos estado utilizando las siguientes notaciones y convenciones:

Fijamos un punto en el espacio al que denotamos \mathcal{O} y al que llamamos el origen. Una vez que hemos fijado el origen, consideramos el conjunto de todos los vectores basados en \mathcal{O} , mismo que denotamos por

$$\text{Vect}_{\mathcal{O}}$$

y que denotamos los elementos de dicho conjunto por \vec{v}, \vec{w}, \dots etc.

Definición 1.1. Una transformación lineal es una función

$$T : \text{Vect}_{\mathcal{O}} \rightarrow \text{Vect}_{\mathcal{O}}$$

tal que para cualesquiera dos vectores \vec{v}, \vec{w} y cualquier número real $\lambda \in \mathbb{R}$ se cumple que

$$T(\vec{v} + \lambda\vec{w}) = T(\vec{v}) + \lambda T(\vec{w})$$

Ejercicio 1.1. Demuestra que la función identidad Id , es decir, la función tal que $Id(\vec{v}) = \vec{v}$ para todo vector \vec{v} es una función lineal.

Demuestra que si S y T son dos transformaciones lineales, entonces la transformación $S \circ T$ es también una transformación lineal.

Demuestra que si T es una transformación lineal que además es una función biyectiva, entonces existe otra transformación lineal S tal que $T \circ S = Id$ y $S \circ T = Id$.

Ejercicio 1.2. Sea T una transformación lineal. Demuestra que las siguientes dos afirmaciones son equivalentes:

1. T es una función inyectiva
2. El único vector \vec{v} que satisface que $T(\vec{v}) = \vec{0}$ es el vector $\vec{0}$
3. Si un conjunto $\{\vec{v}, \vec{w}, \vec{z}\}$ es linealmente independiente, entonces $\{T(\vec{v}), T(\vec{w}), T(\vec{z})\}$ también es linealmente independiente

1.2. Isometrías

Definición 1.2. Decimos que una transformación T (no necesariamente lineal) es una isometría si preserva la distancia entre cualquier par de puntos. Dicho de otro modo, dados cualesquiera dos puntos p y q , se cumple que:

$$d(p, q) = d(T(p), T(q))$$

Recuerda que en clase demostramos que toda isometría que fija al origen preserva el producto interior, es decir, si T es una isometría y $T(\vec{0}) = \vec{0}$, entonces, dados cualesquiera dos vectores \vec{v} y \vec{w} se cumple que:

$$\langle \vec{v}, \vec{w} \rangle = \langle T(\vec{v}), T(\vec{w}) \rangle$$

Ejercicio 1.3. Sea T una isometría que fija al origen y sea $\beta = \{\vec{w}_1, \vec{w}_2, \vec{w}_3\}$ una base ortonormal. Demuestra que el conjunto $\{T(\vec{w}_1), T(\vec{w}_2), T(\vec{w}_3)\}$ es también una base ortonormal.

Ejercicio 1.4. Demuestra que una isometría que fija al origen es necesariamente inyectiva.

Ejercicio 1.5. Demuestra que una isometría que fija al origen es necesariamente suprayectiva.

Ejercicio 1.6. Los dos ejercicios anteriores implican que si T es una isometría que fija al origen, entonces T es biyectiva. Además, sabemos que T es una transformación lineal, por lo que el ejercicio 1.1 implica que existe otra transformación lineal S tal que $T \circ S = S \circ T = Id$. ¿es cierto que la transformación S es también una isometría? Demuéstralo o da un contraejemplo.